



**UNIMORE**  
UNIVERSITÀ DEGLI STUDI DI  
MODENA E REGGIO EMILIA

Dipartimento di Scienze  
e Metodi dell'Ingegneria

Sede  
Via Giovanni Amendola, 2  
42122 - Fleggio Emilia, Italia  
T +39 0522 52 2161

(Avviso al pubblico)

IL DIRETTORE DEL DIPARTIMENTO

VISTO il DPR 22 dicembre 1986 n. 917;

VISTO il Decreto legislativo 30 marzo 2001 n. 165, in particolare l'art. 7;

VISTO la legge 240 del 30.12.2010 ed in particolare l'art. 18;

VISTO il vigente regolamento disciplinante la procedura selettiva pubblica per il conferimento di incarichi di collaborazione nell'ambito di Progetti di ricerca;

VISTO che il Dipartimento deve sopperire ad esigenze particolari, temporanee e contingenti per lo svolgimento del Progetto di ricerca *Collaborazione tra gruppi di robot*;

VISTO che al momento non è disponibile, all'interno dell'Università, la professionalità richiesta dalle esigenze di cui sopra;

ACCERTATA la copertura sui fondi nella disponibilità del Dipartimento di Scienze e Metodi dell'Ingegneria;

VISTO l'avviso Prot. n. 1605 del 11.09.2025 con cui è stata bandita la procedura selettiva pubblica, per curriculum vitae ed eventuale colloquio, per l'attribuzione di un incarico di collaborazione per lo svolgimento di attività di particolare e specifica rilevanza all'interno del Progetto di ricerca *Collaborazione tra gruppi di robot*;

VISTI gli atti della selezione per il conferimento di n. 1 contratto di collaborazione per lo svolgimento dell'attività di cui sopra, svolti dalla commissione nominata con atto Prot. n. 1679 del 23.09.2025;

RITENUTO opportuno provvedere

**INFORMA**

che la selezione per l'attribuzione di un incarico di collaborazione per lo svolgimento di attività di particolare e specifica rilevanza all'interno del Progetto di ricerca *Collaborazione tra gruppi di robot*, ha prodotto il seguente esito:

COGNOME e NOME	VALUTAZIONE
RINALDINI Alice	Percorso formativo ed esperienze lavorative molto adeguati al profilo richiesto

**DETERMINA**

di conferire alla dott.ssa **Rinaldini Alice** l'incarico finalizzato alla Definizione dell'architettura di controllo per la movimentazione di un sistema multi-robot, nell'ambito del progetto sopra indicato.

L'incarico sarà conferito a mezzo di contratto di prestazione d'opera occasionale o per attività libero professionale, della durata di 3 mesi, per un compenso lordo lavoratore di euro 5.000,00 (cinquemila/00).

IL DIRETTORE DEL DIPARTIMENTO  
Prof. Massimo Milani

Il presente provvedimento è impugnabile, nei termini di rito, davanti al Tribunale Amministrativo Regionale per l'Emilia Romagna, sede di Bologna, strada Maggiore 33, 40100 Bologna